

Correction DS 4

Exercice 1 :

Q1. En A on a $z=0$ et $\theta=0$
Au bout de 1 tour $z=h$ et $\theta=2\pi$

Or d'après l'énoncé $z(\theta) = \gamma \cdot \theta$

$$\Rightarrow \boxed{h = \gamma \cdot 2\pi}$$

Q2. D'après l'énoncé $3h = 10 \text{ m} \Rightarrow h = \frac{10}{3} \text{ m}$

$$\underline{h = 3,3 \text{ m}}$$

$$\text{D'où } \gamma = \frac{10}{3 \cdot 2\pi} = \underline{0,53 \text{ m} \cdot \text{rad}^{-1}}$$

Q3. $\vec{ON}(t) = r \vec{u}_r + z \vec{u}_z$ en coordonnées cylindriques

Au cours de ce mouvement $r = R$

$$\text{Soit } \boxed{\vec{ON}(t) = R \vec{u}_r + z \vec{u}_z}$$

$$\text{Et } \boxed{\vec{v}(t) = \frac{d\vec{ON}}{dt} = R\dot{\theta} \vec{u}_\theta + \dot{z} \vec{u}_z}$$

$$Q4. E_m = E_c + E_p$$

$$E_m = \frac{1}{2} m (R\dot{\theta}^2 + \dot{z}^2) - mgz$$

signe \ominus car (O_z) est dirigé vers le bas.

$$\text{Or } z = r\theta \Rightarrow \dot{z} = r\dot{\theta}$$

$$\text{D'où } E_m = \frac{1}{2} m \left(R^2 \frac{\dot{z}^2}{r^2} + \dot{z}^2 \right) - mgz$$

$$E_m = \frac{m}{2} \left(\frac{R^2}{r^2} + 1 \right) \dot{z}^2 - mgz$$

Par identification avec l'expression proposée :

$$C_1 = m \left(\frac{R^2}{r^2} + 1 \right)$$

et

$$C_2 = mg$$

$$QS \text{ AN : } C_1 = 50 \times \left(\frac{5^2}{0,53^2} + 1 \right)$$

Soit $C_1 = 4,5 \cdot 10^3 \text{ kg}$ avec 2 chiffres significatifs

$$C_2 = 50 \times 10 = \underline{5,0 \cdot 10^2 \text{ kg} \cdot \text{m} \cdot \text{s}^{-2}}$$

Q6. Appliquons le théorème de l'énergie mécanique au système {élève} dans le référentiel terrestre supposé galiléen :

$$\Delta E_m = \sum W(\vec{F}_{n.c.})$$

or le système élève est soumis à

* son poids qui est une force conservative

* la réaction du support, qui est orthogonale au déplacement (absence de frottements) donc son travail est nul.

D'où $\Delta E_m = 0$ soit $E_m = \text{cte.}$

$$E_m(A) = E_m(B)$$

$$\frac{1}{2} m v_A^2 + 0 = \frac{1}{2} m v_B^2 - mg(3h)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} m v_B^2 = \frac{1}{2} m v_A^2 + 3mgh$$

$$v_B = \sqrt{v_A^2 + 6gh}$$

Q7 $E_m(t) = \text{cte}$ donc $\frac{dE_m}{dt} = 0$

En dérivant la relation de la question 4, on obtient :

$$C_1 \ddot{z} - C_2 \dot{z} = 0$$

Q8. $\dot{z} = 0$ (\Rightarrow système immobile) ou $\dot{z} = \frac{C_2}{C_1}$

Par intégrations successives, on a :

$$\dot{z}(t) = \frac{C_2}{C_1} t + k_1 \quad \text{avec } k_1 = \text{cte}$$

que l'on détermine avec les conditions initiales :

$$\dot{z}(0) = k_1$$

$$\text{Or } \vec{v} = R\dot{\theta} \vec{u}_\theta + \dot{z} \vec{u}_z = \frac{R}{\gamma} \dot{z} \vec{u}_\theta + \dot{z} \vec{u}_z$$

$$\vec{v} = \dot{z} \left(\frac{R}{\gamma} \vec{u}_\theta + \vec{u}_z \right)$$

$$\text{Au point A : } v_A^2 = \dot{z}(0)^2 \left(\frac{R^2}{\gamma^2} + 1 \right)$$

$$\Rightarrow \dot{z}(0) = \sqrt{\frac{v_A^2}{\frac{R^2}{\gamma^2} + 1}} = \frac{v_A}{\sqrt{C_1/m}} = v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}}$$

$$\text{D'où } \dot{z}(t) = \frac{C_2}{C_1} t + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}}$$

$$\text{Et } \boxed{z(t) = \frac{1}{2} \frac{C_2}{C_1} t^2 + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} t}$$

car à $t=0$ $z=0$.

Pour $t = T$ $z = 3h$

$$\text{Soit } 3h = \frac{1}{2} \frac{C_2}{C_1} T^2 + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} T$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \frac{C_2}{C_1} T^2 + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} T - 3h = 0$$

$$\Delta = \frac{m v_A^2}{C_1} + 6 \frac{h C_2}{C_1}$$

$\Delta > 0$ donc 2 racines réelles, on garde celle qui est positive :

$$T = \frac{-v_A \sqrt{m/C_1} + \sqrt{\frac{m v_A^2}{C_1} + 6h \frac{C_2}{C_1}}}{C_2/C_1}$$

$$T = \frac{-v_A \sqrt{m \cdot C_1} + \sqrt{m v_A^2 C_1 + 6h C_1 C_2}}{C_2}$$

Q9. AN: $T = \frac{-5 \cdot \sqrt{50 \cdot 4500} + \sqrt{50 \cdot 5^2 \cdot 4500 + 6 \cdot \frac{10}{3} \cdot 4500 \cdot 500}}{500}$

$$\underline{T = 9,5 \text{ s}}$$

Q10. La durée de la descente est supérieure à celle estimée avec le modèle

sans frottements. Cela prouve l'existence d'une force de frottement qui va travailler et faire diminuer ΔE_c (travail résistant donc $W < 0$)

$$Q11. \mathcal{P}(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

or \vec{F} et \vec{v} sont colinéaires de sens opposé, soit $\mathcal{P}(\vec{F}) = -Fv$.

Or on a montré que $\vec{v} = \dot{\gamma} \left(\frac{R}{\gamma} \vec{u}_\theta + \vec{u}_z \right)$

$$\text{Soit } v = \dot{\gamma} \sqrt{\frac{R^2}{\gamma^2} + 1} = \dot{\gamma} \sqrt{\frac{c_1}{m}}$$

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{P}(\vec{F}) = -F \dot{\gamma} \sqrt{\frac{c_1}{m}}}$$

Q12. D'après le théorème de la puissance mécanique appliqué au système {élève} dans le référentiel terrestre supposé galiléen :

$$\frac{dE_m}{dt} = \mathcal{P}(\vec{F})$$

Or d'après la question Q4 $E_m = \frac{1}{2} c_1 \dot{\gamma}^2 - c_2 \dot{\gamma}$

$$\text{D'où } c_1 \dot{\gamma} \ddot{\gamma} - c_2 \ddot{\gamma} = -F \dot{\gamma} \sqrt{\frac{c_1}{m}}$$

$\Leftrightarrow \dot{z} = 0 \Rightarrow \text{élève immobile}$

ou $C_1 \ddot{z} - C_2 + F \sqrt{\frac{m}{C_1}} = 0$

$$\ddot{z} = \frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}}$$

$$\dot{z} = \left(\frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}} \right) t + \dot{z}(0)$$

avec $\dot{z}(0) = v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}}$

$$\Rightarrow \dot{z}(t) = \left(\frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}} \right) t + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}}$$

D'où $z(t) = \left(\frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}} \right) \frac{t^2}{2} + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} t$

Am point B : $z = 3h$ et $t = T'$

avec $T' = 12s$

$$3h = \left(\frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}} \right) \frac{T'^2}{2} + v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} T'$$

On isole F : $3h - v_A \sqrt{\frac{m}{C_1}} T' = \left(\frac{C_2}{C_1} - \frac{F}{\sqrt{mC_1}} \right) \frac{T'^2}{2}$

$$\frac{2}{T'^2} \left(3h - v_A \sqrt{\frac{3}{c_1}} T' \right) = \frac{c_2}{c_1} - \frac{F}{\sqrt{m c_1}}$$

$$\frac{F}{\sqrt{m c_1}} = \frac{c_2}{c_1} - \frac{2}{T'^2} \left(3h - v_A \sqrt{\frac{3}{c_1}} T' \right)$$

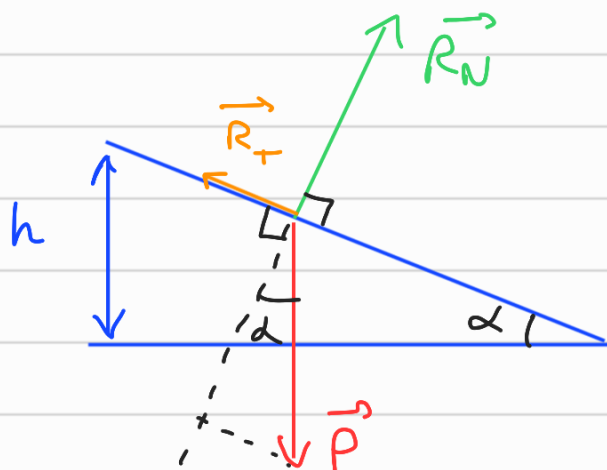
$$F = c_2 \sqrt{\frac{3}{c_1}} - \frac{2\sqrt{m c_1}}{T'^2} \left(3h - v_A \sqrt{\frac{3}{c_1}} T' \right)$$

$$\text{AN: } F = 500 \sqrt{\frac{50}{4500}} - \frac{2\sqrt{50 \cdot 4500}}{12^2} \left(10 - 5 \sqrt{\frac{50}{4500}} 12 \right)$$

$$\underline{F = 28 \text{ N}}$$

Q14. L'angle entre \vec{P} et \vec{R} vaut α

tel que : $\tan \alpha = \frac{h}{2\pi R}$



$$\text{AN: } \tan \alpha = \frac{10}{6\pi \cdot 5}$$

$$\text{soit } \alpha = 6,1^\circ$$

l'accélération étant nulle dans la direction orthogonale au support (toboggan)

$$mg \cos \alpha = R_N$$

et d'après la loi de Coulomb du frottement solide : $R_T = f \cdot R_N = F$

Soit $F = f \cdot mg \cos \alpha$

$$\Leftrightarrow \boxed{f = \frac{F}{mg \cos \alpha}}$$

AN : $f = \frac{28}{50 \cdot 10 \cdot \cos(61)} = \underline{\underline{5,7 \cdot 10^{-2}}}$

Exercice 2 :

Q1. les particules ont une charge positive, elles seront accélérées si $V_{G_1} > V_{G_2}$

$$\text{Soit } \underline{V_{G_1} - V_{G_2} > 0}$$

(le champ \vec{E} est alors dirigé de G_1 vers G_2)

Q2. D'après le théorème de l'énergie cinétique appliqué à un atome d'uranium dans le référentiel terrestre supposé galiléen, on a :

$$\Delta E_c = \sum W(\vec{F})$$

Bilan des forces : \vec{P} négligé

$$\vec{F}_{\text{elec}} = q\vec{E} = e\vec{E}$$

$$\frac{1}{2} m u^2 - 0 = e \frac{U}{d} \cdot d = e \cdot U$$

$$u_1 = \sqrt{\frac{2eU}{m_1}}$$

et

$$u_2 = \sqrt{\frac{2eU}{m_2}}$$

$$Q3. \Delta E_c = eU \Rightarrow$$

$$u = \frac{\Delta E_c}{e}$$

$$\text{AN avec } \Delta E_c = 150 \cdot 10^3 \cdot 1,60 \cdot 10^{-19} \text{ J}$$

$$\text{et } e = 1,60 \cdot 10^{-19} \text{ C}$$

$$\Rightarrow \underline{U = 150 \cdot 10^3 \text{ V}}$$

$$u_1 = \sqrt{\frac{2 \cdot 1,60 \cdot 10^{-19} \cdot 150 \cdot 10^3}{1,67 \cdot 10^{-27} \cdot 235}} = 1,11 \cdot 10^5 \text{ m.s}^{-1} = \underline{111 \text{ km.s}^{-1}}$$

$$u_2 = \sqrt{\frac{2 \cdot 1,60 \cdot 10^{-19} \cdot 150 \cdot 10^3}{1,67 \cdot 10^{-27} \cdot 238}} = 1,10 \cdot 10^5 \text{ m.s}^{-1} = \underline{110 \text{ km.s}^{-1}}$$

Q4. la force doit être dirigée selon la direction (Oy) dans le sens décroissant, or

$$\vec{F}_{\text{mag}} = e\vec{v} \times \vec{B} \quad \text{et } \vec{v} = u\vec{e}_z$$

Il faut donc que \vec{B} soit dirigée selon \vec{u}_y .

Q5. On applique le principe fondamental de la dynamique à la particule chargée dans le référentiel terrestre supposé galiléen :

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} = e\vec{v} \times \vec{B}$$

En projetant sur \vec{u}_3 : $\frac{mdv_z}{dt} = 0$

donc $v_z = cte = 0$ d'après les conditions initiales.

\Rightarrow le mouvement est contenu dans le plan (Oxy) .

$\vec{F}_{mag} \cdot \vec{v} = 0$ donc d'après le théorème

de la puissance cinétique $E_c = cte$ donc la norme de la vitesse est constante
 \Rightarrow mouvement uniforme

En utilisant le repère de Frenet on a donc

$$\begin{cases} a_T = \frac{dv}{dt} = 0 \\ a_N = \frac{v^2}{R} \end{cases}$$

D'après le principe fondamental de la dynamique $\vec{F}_{mag} = m\vec{a}$

$$\text{d'où } e\vec{v} \times \vec{B} = m\vec{a}$$

$$\text{On a donc } a_N = \frac{evB}{m} = cte$$

donc $\frac{v^2}{R} = cte \Rightarrow R = cte$ donc mouvement circulaire

On obtient $\frac{v^2}{R} = \frac{evB}{m}$

$$\Rightarrow R = \frac{mv}{eB}$$

$$\text{Or } v = u_{1,2} = \sqrt{\frac{2eU}{m_{1,2}}} \Rightarrow R = \frac{m}{eB} \sqrt{\frac{2eU}{m}}$$

$$R_1 = \frac{1}{B} \sqrt{\frac{2Um_1}{e}}$$

et

$$R_2 = \frac{1}{B} \sqrt{\frac{2Um_2}{e}}$$

Q6. les ions de l'uranium 235 arrivent en F si $D = 2R_1$,

$$\Rightarrow \frac{D}{2} = \frac{1}{B} \sqrt{\frac{2Um_1}{e}}$$

$$\Rightarrow \frac{D^2}{2} = B \sqrt{\frac{e}{2Um_1}}$$

$$\Rightarrow B = \frac{1}{D} \sqrt{\frac{8Um_1}{e}}$$

$$\text{AN: } B = \frac{1}{0,940} \sqrt{\frac{8 \cdot 1,50 \cdot 10^4 \cdot 1,67 \cdot 10^{-27} \cdot 235}{1,60 \cdot 10^{-19}}}$$

$$\underline{B = 0,577 \text{ T}}$$

$$Q7. \text{ Pour } B = \frac{1}{D} \sqrt{\frac{84 m_1}{e}}$$

$$\text{on a } R_2 = D \sqrt{\frac{e}{84 m_1}} \sqrt{\frac{24 m_2}{e}}$$

$$\Rightarrow R_2 = D \sqrt{\frac{m_2}{4 m_1}}$$

$$\text{AN: } R_2 = 0,940 \cdot \sqrt{\frac{238}{4 \cdot 235}}$$

$$R_2 = 0,473 \text{ m}$$

$$2R_2 - D = 0,473 \times 2 - 0,940 = 5,98 \cdot 10^{-3} \text{ m}$$

$$\text{On a donc } 2R_2 - D > \frac{L'}{2} \Rightarrow 2R_2 > D + \frac{L'}{2}$$

\Rightarrow les ions de l'isotope 238 ne passent donc pas dans la fente F.

\Rightarrow Séparation isotopique.

$$Q8 \quad m = N \times 235 \times m_n$$

$$\text{or } N = \frac{Q_{\text{tot}}}{e} = \frac{i \times \Delta t}{e} \times 0,7 \cdot 10^{-2}$$

$$\Rightarrow m = \frac{i \times \Delta t}{e} \times 0,7 \cdot 10^{-2} \times 235 \times m_n$$

$$\text{AN avec } \Delta t = 365,25 \times 24 \times 3600$$

$$\Rightarrow m = \frac{0,100 \times 365,25 \times 24 \times 3600}{1,6 \cdot 10^{-19}} \times 0,7 \cdot 10^{-2} \times 235 \times \frac{1,67 \cdot 10^{-27}}{1,67 \cdot 10^{-27}}$$

$$m = 0,0542 \text{ kg}$$

$$\underline{m = 54,2 \text{ g}}$$

Exercice 3:

$$Q1. \quad \Psi(S_n, t) = \Psi(S, t - \frac{d_n}{c_s}) = s(t - \frac{d_n}{c_s})$$

$$\begin{aligned} \Psi'(S, t) &= \Psi'(S_n, t - \frac{d_n}{c_s}) = \mathcal{K} \Psi(S_n, t - \frac{d_n}{c_s}) \\ &= \mathcal{K} \Psi(S, \frac{t - 2d_n}{c_s}) \\ &= \mathcal{K} s(t - \frac{2d_n}{c_s}) \end{aligned}$$

$$Q2. \quad \Psi'(S, t) = \mathcal{K} s_m \cos\left(\underbrace{\omega\left(t - \frac{2d_n}{c_s}\right)}_{\phi'_n(t)}\right)$$

$$\boxed{\phi'_n(t) = \omega\left(t - \frac{2d_n}{c_s}\right)}$$

$$\begin{aligned} Q3. \quad \Delta\phi'_n(t) &= \phi'_n(t) - \phi'_{n+1}(t) \\ &= \omega\left(t - \frac{2d_n}{c_s}\right) - \omega\left(t - \frac{2d_{n+1}}{c_s}\right) \\ &= \frac{2\omega}{c_s} (d_{n+1} - d_n) \end{aligned}$$

Q4. Il y a interférences constructives si

$$\Delta\phi'_n(t) = 2\pi \times m \quad \text{avec } m \text{ entier}$$

$$\Leftrightarrow \frac{2\omega_m}{c_s} (d_{n+1} - d_n) = 2m \cdot \pi$$

$$\omega_m = m \cdot \frac{\pi \cdot c_s}{d_{n+1} - d_n}$$

$$\text{et } v_m = m \frac{c_s}{2(d_{n+1} - d_n)}$$

$$\text{QS. } d_n^2 = (a + nb)^2 + (nb)^2$$



$$\begin{aligned} \Rightarrow d_{n+1}^2 - d_n^2 &= (a + (n+1)b)^2 + (n+1)^2 b^2 - (a + nb)^2 - (nb)^2 \\ &= \cancel{a^2} + \underline{2a(n+1)b} + (n+1)^2 b^2 + (n+1)^2 b^2 \\ &\quad - \cancel{a^2} - n^2 b^2 - \cancel{2anb} - n^2 b^2 \\ &= 2ab + 2(n+1)^2 b^2 - 2n^2 b^2 \\ &= 2ab + 2b^2 + 4nb^2 \end{aligned}$$

$$\text{Soit } (d_{n+1} - d_n)(d_{n+1} + d_n) = 2ab + 2b^2 + 4nb^2$$

$$\text{or } d_{n+1} + d_n \approx 2d_n$$

$$\Rightarrow d_{n+1} - d_n = \frac{2ab + 2b^2 + 4nb^2}{2d_n}$$

$$r_1 = \frac{c_s}{2(2ab + 2b^2 + 4nb^2)} \cdot 2d_n = \frac{c_s d_n}{2ab + 2b^2 + 4nb^2}$$

$$r_1 = \frac{c_s}{2ab \left(1 + \frac{b}{a} + \frac{2nb}{a}\right)} \cdot d_n$$

$$r_1 = \frac{c_s}{2ab} \times \left(\frac{1}{1 + \frac{b}{a} + \frac{2nb}{a}} \right) \cdot d_n = g(n)$$

$$g(n) = \frac{1}{1 + \frac{b}{a} + \frac{2nb}{a}}$$

Q6. En exploitant la figure 5 on lit d_n maximale pour une valeur de 50 m.

$$\text{Et avec Pythagore } d_1 = \sqrt{(a+b)^2 + b^2}$$

$$\text{AN: } d_1 = \sqrt{20,263^2 + 0,263^2} = 20 \text{ m}$$

$$t_1 = \frac{2d_1}{c_s} \quad \text{AN: } t_1 = \frac{2 \cdot 20}{340} = 0,12 \text{ s}$$

$$t_N = \frac{2d_N}{c_s} \quad \text{AN: } t_N = \frac{2 \cdot 50}{340} = 0,29 \text{ s}$$

l'écho a donc une durée $\tau = t_N - t_1$

$$\text{AN: } \tau = 0,29 - 0,12 = \underline{0,17 \text{ s}}$$

Q7. Au début de l'écho on entend le

$$v_1(t_1) = \frac{c_s}{2ab} g(1) \cdot d_1$$

$$\text{on lit } g(1)d_1 = 19,5$$

$$\text{d'où } v_1 = \frac{340}{2 \cdot 20 \cdot 0,263} \cdot 19,5 = \underline{630 \text{ Hz}}$$

A la fin de l'écho, on entend le

$$v_1(t_N) = \frac{c_s}{2ab} g(N) d_N \quad \text{avec } N = 91$$

(valeur maximale de n)

Sur le graphique, on lit $g(N)d_N = 14,7 \text{ m}$.

$$\text{D'où } v_1(t_N) = \frac{340}{2.20.0,263} \times 14,7 = \underline{475 \text{ Hz}}$$

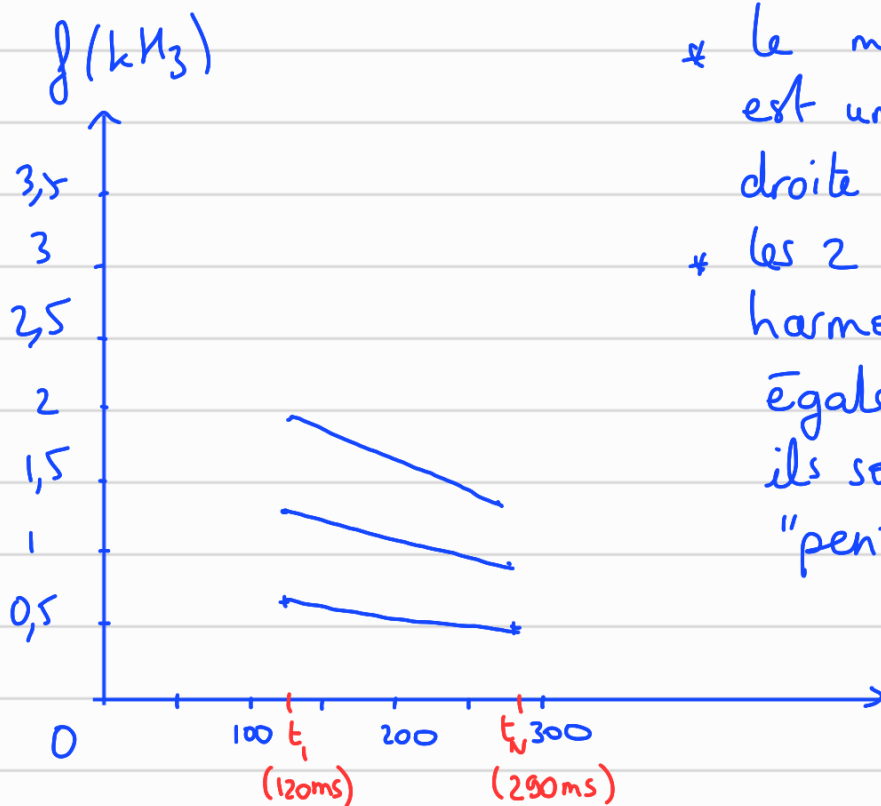
Q8. le chant du quartz dure
approximativement $\delta t = 210 - 60 = 150 \text{ ms}$

A $t = 140 \text{ ms}$ on lit $f_{q1} \approx 600 \text{ Hz}$

$$f_{q2} \approx 1200 \text{ Hz}$$

$$f_{q3} \approx 1800 \text{ Hz}$$

Q9



* le mode fondamental est un segment de droite décroissante
* les 2 premiers harmoniques également, et ils sont plus "pentus".

Q10. On retrouve des fréquences du même ordre de grandeur et avec des sonogrammes

de même allure \Rightarrow grande ressemblance,
mais c'est difficile de conclure car
d'un oiseau à un autre ou d'un jour
à l'autre il peut y avoir des différences